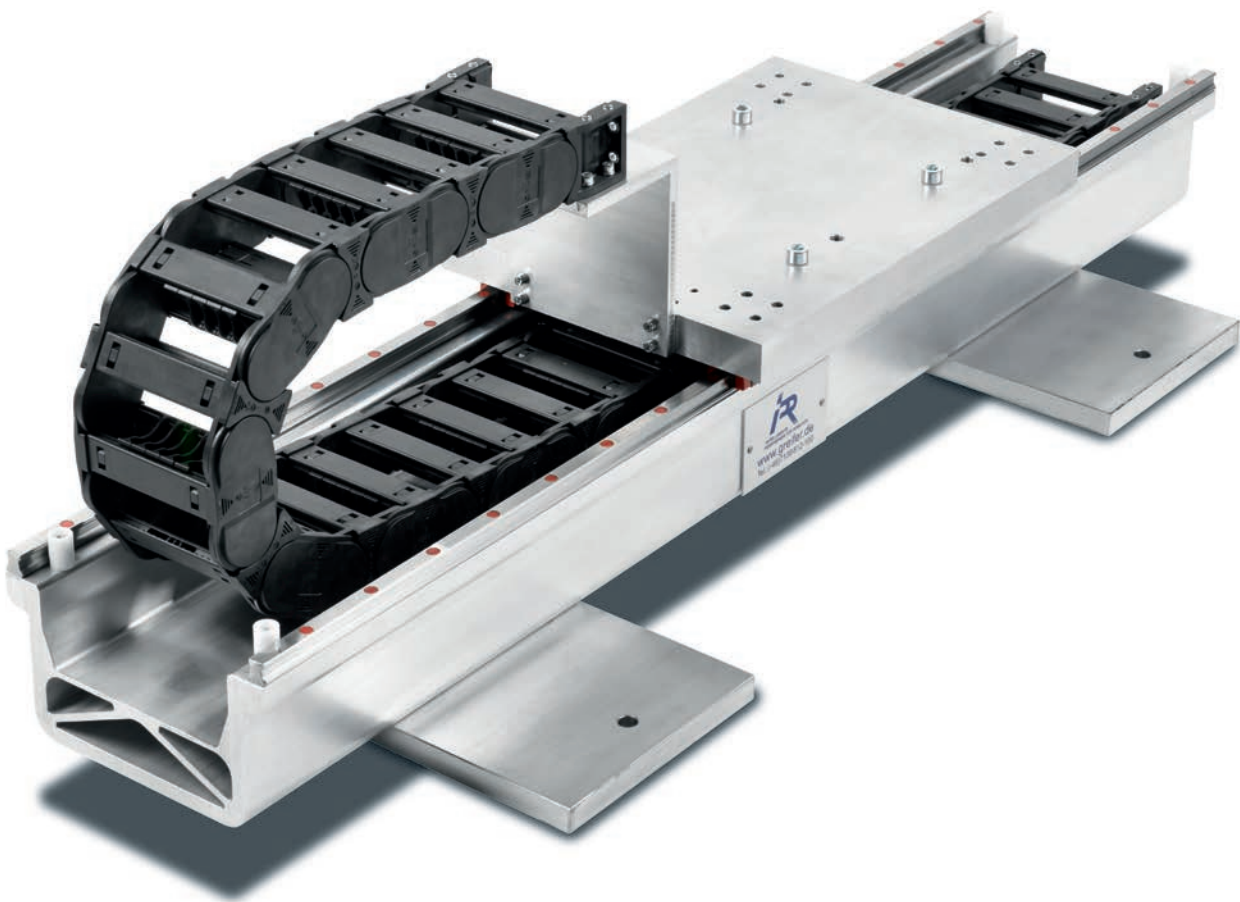


FAHRACHSE FÜR KLEINROBOTER

IPM-90



IPM-90 sorgt für mehr Bewegung in der Montage- und Handhabungstechnik

Konzipiert wurde die IPM-90 primär für Kleinroboter im Montage- und Handhabungsbereich, wo Werkstücke präzise und schnell im Fertigungsprozess positioniert bzw. bewegt werden. Die kompakte Bauweise der IPM-90 mit innenliegender Energieführungskette bietet alle Funktionalitäten einer vollwertigen IPR-Fahrachse und verringert den Platzbedarf beträchtlich. Sie sorgt für präzises Positionieren mit einer Wiederholgenauigkeit von 0,1 mm bei hoher Verfahrgeschwindigkeit und gleichzeitiger Laufruhe. Die Bewegungsgeschwindigkeit liegt bei bis zu 3 m/s und die Beschleunigung bei bis zu 4 m/s².

Modularer Aufbau bietet höchste Flexibilität im Einsatz.

Der Umbau ist genauso leicht wie die Fahrachse selbst.

Die IPM-90 ist speziell für die Kleinrobotik mit geringen Reichweiten geeignet, da sie Arbeitsbereiche durch ein modulares System jederzeit maximieren kann. In 100 mm-Schritten ist sie auswählbar. Große Vorteile bietet auch der flexible Umbau der Fahrachse bei Produktionsänderungen durch das geringe Gewicht und den Aufbau in Form von

Modulen. Das Hauptprofil ist aus Aluminium gefertigt mit einer maximalen Tragkraft von 80 kg. Die IPM-90 ist für Kleinroboter, wie ABB IRB120, KUKA Agilus und FANUC LR Mate 200 iB geeignet.



IPM-90 | IPR-Fahrachse für Kleinroboter

Material	Aluminium	Max. Traglast	80 kg
Profil	Einzelprofil	Verfahrweg	1-5,5 m
Geschwindigkeit	bis 3 m/s*	Wiederholgenauigkeit	+/- 0,1 mm**
Beschleunigung	bis 4 m/s ² *	Roboterbeispiele	ABB IRB120, KUKA Agilus, FANUC LR Mate 200 iB

* Geschwindigkeit und Beschleunigung abhängig vom eingesetzten Motortyp

** Höhere Wiederholgenauigkeit auf Anfrage